



El módulo de seguimiento de blancos de iVisioTracker deberá tener la capacidad de integrarlos a través del "Interacting Multiple Model (IMM)", una técnica avanzada de seguimiento que permite combinar múltiples modelos de movimiento para mejorar la precisión y robustez del seguimiento de blancos. Al utilizar IMM, iVisioTracker puede generar información de blancos detallada y precisa, empleando una matriz de covarianza que facilita el intercambio de datos de blancos entre sistemas con múltiples radares.

Esta funcionalidad es crucial para entornos donde se utilizan múltiples radares, ya que permite una fusión de datos eficiente y precisa, mejorando la coherencia y continuidad del seguimiento de blancos. La matriz de covarianza proporciona una representación matemática del nivel de incertidumbre asociado con la posición y velocidad de los

blancos, lo que permite a los sistemas integrados evaluar la calidad y fiabilidad de los datos intercambiados.

Además, el uso de IMM en iVisioTracker permite adaptarse dinámicamente a cambios en el comportamiento de los blancos, ajustando los modelos de seguimiento en tiempo real para mantener un alto nivel de precisión. Esto es especialmente importante en áreas de alta densidad de tráfico marítimo, donde los movimientos de los blancos pueden ser impredecibles y complejos.

Con esta capacidad avanzada de integración y seguimiento, iVisioTracker no solo mejora la precisión del monitoreo, sino que también facilita una coordinación efectiva entre diferentes sistemas de radar, contribuyendo a una gestión del tráfico marítimo más segura y eficiente. Las organizaciones pueden confiar en iVisioTracker para proporcionar una supervisión robusta y precisa, adaptándose a las necesidades específicas de cada entorno operativo.

